



**Convocatoria de selección para la contratación temporal de personal Investigador para la ejecución del proyecto “Sistema de manipulación mediante robots aéreos para el mantenimiento en la generación y distribución de energía, DPI2014-59383-C”. Convocatoria de Mayo 2016, REFERENCIA: INV-2016-I-022**

**9 de Mayo de 2016**

## **ANEXO**

### **Retribuciones**

El coste total del contrato, importe bruto de la contratación más el importe total de las cuotas patronales y el importe de la indemnización por finalización de contrato por año será de 29.336,97€ euros/año. En dicha retribución íntegra se encuentra incluido el prorrateo o parte proporcional de las pagas extras.

La dedicación será de 37,5 horas semanales.

### **Duración**

La duración del contrato será de un año desde el comienzo del contrato, que deberá producirse en los 30 días hábiles a contar desde el día siguiente al de la publicación de la resolución de concesión definitiva. Con posibilidad de una prórrogas de un año, hasta una duración total máxima de 24 meses, siempre que no se haya superado la duración del proyecto y exista disponibilidad presupuestaria con cargo al mismo, con sujeción, en todo caso, a lo dispuesto en la normativa laboral sobre la duración máxima de los contratos por obra o servicio determinado, y con informe previo favorable de la actividad realizada por el contratado, por parte del Director/a del Proyecto de Investigación donde se realice el proyecto y del Vicerrector de Investigación.

### **Valoración de méritos**

La Comisión de Valoración será responsable de valorar los méritos y ordenar la realización de las entrevistas si lo considera necesario. Con carácter general valorarán los siguientes méritos acreditados documentalmente y relacionados con las tareas y actividades a realizar, de acuerdo con las siguientes puntuaciones:

1. Titulaciones oficiales directamente relacionadas con las tareas a desarrollar y hasta un máximo de 3 puntos.

- Doctorado 3 puntos

Código Seguro de verificación:3qgPqRDihBhNC1wSgZeU7Q==. Permite la verificación de la integridad de una copia de este documento electrónico en la dirección: <https://pfirma.us.es/verifirma>  
Este documento incorpora firma electrónica reconocida de acuerdo a la Ley 59/2003, de 19 de diciembre, de firma electrónica.

FIRMADO POR	JULIAN MARTINEZ FERNANDEZ	FECHA	09/05/2016
ID. FIRMA	afirmaUS	PÁGINA	1/3



3qgPqRDihBhNC1wSgZeU7Q==

- Máster Oficial o Diploma de Estudios Avanzados con la previa titulación de Grado/Licenciatura: 2,7 puntos.
  - Máster con la previa titulación de Grado/Licenciatura: 2,5 puntos.
  - Máster con Diplomatura: 2,3 puntos
  - Licenciatura: 2,3 puntos.
  - Grado: 2,0
  - Diplomado Universitario: 1,9 puntos.
  - Técnico Superior de Formación Profesional: 1,7 puntos.
2. Formación relacionada con las tareas a desarrollar: Hasta 3 Puntos.
  3. Experiencia profesional relacionada con las tareas a desarrollar. Hasta un máximo de 3 puntos.
  4. Entrevista para evaluar la aptitud para el puesto: Hasta 3 puntos

Las comisiones de valoración quedarán facultadas para establecer si es necesaria la realización de la entrevista y la puntuación mínima exigible para su realización. La convocatoria para la asistencia a entrevistas se publicará en la página web del Vicerrectorado de Investigación <http://investigacion.us.es/investigacion/contratos-personal> con una antelación mínima de 48 horas. Las comisiones de valoración establecerán el umbral mínimo de puntuación para poder ser seleccionado

**Plazo de presentación de solicitudes:**

5 días hábiles a contar desde el día siguiente al de la publicación de la presente Convocatoria en la Web del Vicerrectorado de Investigación <http://investigacion.us.es/investigacion/contratos-personal>.

Código Seguro de verificación:3qgPqRDihBhNC1wSqZeU7Q==. Permite la verificación de la integridad de una copia de este documento electrónico en la dirección: <https://pfirma.us.es/verifirma>  
 Este documento incorpora firma electrónica reconocida de acuerdo a la Ley 59/2003, de 19 de diciembre, de firma electrónica.

FIRMADO POR	JULIAN MARTINEZ FERNANDEZ	FECHA	09/05/2016
ID. FIRMA	afirmaUS	PÁGINA	2/3



3qgPqRDihBhNC1wSqZeU7Q==

**Contrato ofertado**

REFERENCIA: INV-2016-I-020

TITULO ACTUACIÓN: Algoritmos de localización y planificación para la manipulación aérea.

INVESTIGADOR RESPONSABLE: Ánibal Ollero Baturone

**REQUISITOS ESPECÍFICOS:**

- Ingeniero Industrial, Aeronáutico o de Telecomunicaciones
- Experiencia en desarrollo de software en C++/ROS (Robot Operating System)
- Experiencia en algoritmos de planificación y localización en robótica móvil
- 

**COMISIÓN DE VALORACIÓN:**

- Guillermo Heredia Benot, Profesor Titular del Dpto. de Ingeniería de Sistemas y Automática
- Begoña C. Arrúe Ullés, Profesora Titular del Dpto. de Ingeniería de Sistemas y Automática
- Anibal Ollero Baturone, Catedrático del Dpto. de Ingeniería de Sistemas y Automática.

DESTINO: Escuela Superior de Ingenieros (La Cartuja)

**TAREAS A REALIZAR:**

- Investigación en algoritmos de planificación para la manipulación aérea
- Investigación en métodos de localización y mapping 3D para robots aéreos
- Desarrollo de experimentos

Sevilla, a 9 de mayo de 2016

Julián Martínez Fernández  
Vicerrector de Investigación

Código Seguro de verificación:3qgPqRDihBhNC1wSqZeU7Q==. Permite la verificación de la integridad de una copia de este documento electrónico en la dirección: <https://pfirma.us.es/verifirma>  
Este documento incorpora firma electrónica reconocida de acuerdo a la Ley 59/2003, de 19 de diciembre, de firma electrónica.

FIRMADO POR	JULIAN MARTINEZ FERNANDEZ		FECHA	09/05/2016
ID. FIRMA	afirmaUS	3qgPqRDihBhNC1wSqZeU7Q==	PÁGINA	3/3
 3qgPqRDihBhNC1wSqZeU7Q==				